

PHT

Link To The World

PHT 주식회사 (영문명: PHT Inc.)

〒115-0045 도쿄도 기타구 아카바네 2-69-2 센슈 빌딩 6층

TEL:03-6751-7153 FAX:03-6761-8935

E-Mail:info@pht.co.jp

<https://www.pht.co.jp>

유리 기판용 클린 로봇

PHT2200



제품 특징

본 제품은 클린룸에서 사용하는 인터포저용 수평 다관절형 유리 기관 이송 로봇입니다. 전후(X축)·회전(θ축)·상하(Z축) 동작이 가능하며, 웨이퍼의 대기 중 이송을 지원합니다. 구동 모터는 AC 서보 모터로, 모든 축이 절대 엔코더 사양입니다.

제품 개요

모델명	PHT2200
설치 환경	클린룸 내 대기 중, 온도 10°C ~ 35°C, 습도 70%RH 이하
암	싱글 암 재질: 알루미늄, CFRP, 세라믹
동작 범위	X축: 500mm θ축: 340° Z축: 300mm
동작 속도 (최고 속도)	X축: 500mm/sec θ축: 200°/sec Z축: 250mm/sec
운반 가능 중량	10kg (핸드 베이스, 핸드, 작업물 무게의 합계)

로봇 표준 사양

로봇 형식	PHT-R-3-2200
운송 물품	~300mm 웨이퍼 (그 외 특수 작업물, 형태, 재질에도 유연하게 맞춤형 대응 가능합니다)
웨이퍼 유지 방식	진공 흡착, 엣지 클램프, 엣지 홀드
기계 구조 형식	수평 다관절형 원통 좌표계
제어 축	3축
모터 유형	AC 서보 모터 절대 엔코더 사양
중량	본체 중량: 약 47kg
제어 케이블	3m(표준), 5m, 10m
제어 사양 (1)	병렬 인터페이스 입력 32점 출력 32점
제어 사양 (2)	시리얼 인터페이스 RS-232C×1회선
반복 정밀도	±0.1mm 이하
클린도	ISO 클래스 2 (0.1μm 이상 10개/m ³ 이하)
구동원	신축·회전·상하 3축 AC 서보 구동
반송 핸드	CFRP+PEEK 웨이퍼 투입 방식
매핑	광전식 투과형 센서
유틸리티	정격 전압: 단상 AC200 ~ 230V±10% 정격 전류: 5A 진공: -80kPa 이하, 10NL/min 이상